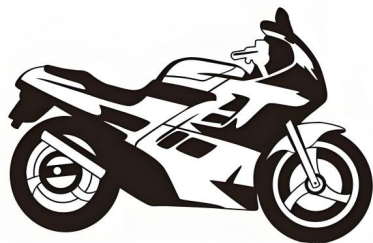


24Ghz 毫米波雷达

摩托车盲区监测系统

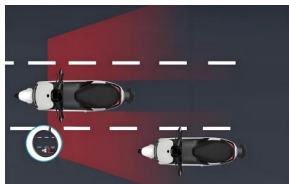
【说明书】



简介

1. 系统功能概述

该产品由微波传感器结合总成，是一款感知车辆的毫米波传感器。它通过发射与接收频率为24.00-24.25GHZ的微波，可以感知目标的靠近和远离，通过灯光信息提醒电动车驾驶员盲区内是否有危险目标。当车辆变道时，本产品可以监控驾驶员两侧后方靠近的目标的运动状态。



2. 设备正常状态

- (1) 检测到目标从左侧靠近 左 LED 灯闪烁，直到目标离开探测区域或在探测区域内达不到靠近触发的条件，左灯延时1s之后熄灭
- (2) 检测到目标从右侧靠近 右 LED 灯闪烁，直到目标离开探测区域或在探测区域内达不到靠近触发的条件，右灯延时1s之后熄灭
- (3) 检测到目标从正后方靠近 左右LED灯同时闪烁，直到目标离开探测区域或在探测区域内达不到靠近触发的条件，两个灯延时1s之后同时熄灭

规格参数

特性	参数	技术指标
系统属性	工作电压	12V±1V
	工作温度	-20~+60°C
	探测目标/类型	车辆
	防水等级	IP67
	频段	24GHz
天线性能	工作电流	20-40mA
	外壳尺寸	
	收发通道数	单发双收
	俯仰波束宽度	±28°
	水平波束宽度	±70°
探测性能	距离精度	正负0.7m
	速度精度	正负2.5m/h
	最大探测速度	180km/h
	左侧宽度	1.5±0.5m
	右侧宽度	1.5±0.5m
	触发速度	2.5km/h
	探测距离	22m

3. 预警策略

最大探测距离为18-22m

BSD 探测区域：0-8m

BSD 区域触发报警最低靠近速度：2.5km/h

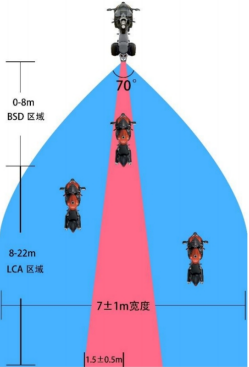
LCA 探测区域：8-22m（靠近目标与雷达的速度差）

LCA区域触发报警最低靠近速度：10km/h（靠近目标与雷达的速度差）

探测最大宽度为7±1m（左侧宽度+右侧宽度）

中间区域以雷达中线为标准：最宽处为左侧1.5±0.5m宽度，

右侧1.5±0.5m宽度



配件清单

NO.	名称	数量
1	雷达	1颗
2	LED指示灯	2个
3	配件包	1包
4	说明书	1本
5	线束	1组

4. 安装

安装方案

通过通用安装支架安装在两轮车的尾部居中位置，安装高度距离地面400~1000mm，保持雷达垂直于地面，与车尾平行安装。



雷达 UP 朝上安装，垂直于地面



5. 接线示意图

产品使用注意事项

- 该系统请接12V直流稳压电源使用；
- 安装时请保持雷达罩面干净，清理罩面需要用柔软的湿布擦拭，然后自然风干；
- 安装时请注意雷达形状，确保安装雷达未变形，切勿挤压，磕碰，摔打；
- 安装时尽量远离频繁启动的大功率用电设备和电机等具有强磁场干扰位置；
- 测试时，雷达波束范围内不能有任何遮挡物，测试环境尽量空旷，以免影响测量结果；
- 安装时确保雷达为出厂件，切勿自行进行拆装。

常见问题(FAQ)

可能原因	排除方法
左/右侧LED指示灯显示目标预警位置相反	左右灯装反， 雷达上下装反 1、检查左右灯标志 2、检查雷达面是否正确安装
上电后灯常亮、常灭	1、接触不良 2、LED灯损坏 1、线束插拔检查 2、更换LED灯检查